

פתרון - מועד א' תשע"ו:

(I) תאוצה קבועה  $a = 4 \text{ m/s}^2$

מרחק אל הסיבוע:  $\Delta r = 50 \text{ m}$

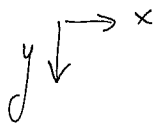
מהירות התחלתית 0

$$v_1^2 = v_0^2 + 2a \cdot \Delta r$$

בקצה המצוק  $v_1 = \sqrt{2a \cdot \Delta r} = \sqrt{400} = 20 \text{ m/s}$  (1)

(2) נביטה חופשית מקצה המצוק:  $v_{1,x} = v_1 \cos 37^\circ = 16.0 \text{ m/s}$   
 $v_{1,y} = v_1 \sin 37^\circ = 12.0 \text{ m/s}$

גובה המצוק  $\Delta y = 30 \text{ m}$



$$\Delta y = v_{1,y} t + \frac{1}{2} g t^2$$

$$\frac{9.8}{2} t^2 + 20 \sin 37^\circ \cdot t - 30 = 0$$

$$t^2 + 2.46t - 6.12 = 0$$

$$t = \frac{-2.46 \pm \sqrt{30}}{2} = \begin{cases} -3.9s \\ \underline{\underline{1.54s}} \end{cases}$$

בתחתית  $v_{2,y} = v_{1,y} + g t = 27.1 \text{ m/s}$

$$v_{2,x} = v_{1,x} = 16 \text{ m/s}$$

$$|v_2| = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} = 31.5 \text{ m/s}$$

$$\theta = \tan^{-1}\left(\frac{v_{2,y}}{v_{2,x}}\right) = 59.4^\circ$$

(3) זמן בתנועה בקטע הכאוס:  $v_1 = a t_1 = 20$   
 $t_2 = 1.54 \text{ s}$  בקטע השני,  $t_1 = \frac{20}{4} = 5 \text{ s}$

$t_{\text{total}} = 6.54 \text{ s}$  סך הכל

(4) מיקום אופקי ביחס למסלול המצויק:

$$x = v_{1,x} \cdot t_2 = 16 \cdot 1.54 = 24.6 \text{ m}$$

שגיאות נפוצות:

\* סימן +/- עבור מהירות ותאוצה (בתחילת הנפילה המהירות והתאוצה האנכית באותו כיוון)

\* שימוש באנליזה - לא יבוצים לנו הכוחות בקטע הימני ולכן לא ניתן לזער האם מתקיים שימור אנליזה.

\* חוסר תשומת לב לשאלה (זמן באוויר במקום זמן טלם וכו')

(II) עניינים חשובים:

\* הגבלת חזרת מסה וחיכוך ולכן  $T_2 = 2T_1$  כוח הטעויות  
 \* בעולם צורת החיבור:  $a_1 = 2a_2$  כיו בחלק הפה!

(5) משוואת כוחות למסלול  $m_1$ :  $T_1 = m_1 a_1$

משוואת כוחות למסלול  $m_2$ :  $m_2 g - T_2 = m_2 a_2$

$$a_2 = g - \frac{T_2}{m_2} = g - \frac{2T_1}{m_2}$$

$$T_1 = m_1 a_1 = m_1 \cdot 2a_2 = 2m_1 g - \frac{4m_1}{m_2} T_1$$

$$T_1 (4m_1 + m_2) = 2m_1 g$$

$$T_1 = \frac{2m_1 m_2 g}{4m_1 + m_2} = \frac{m_1 m_2 g}{2m_1 + 0.5m_2}$$

$$a_2 = \frac{a_1}{2} = \frac{T_1}{2m_1} = \frac{m_2 g}{4m_1 + m_2}$$

$$(7) \quad T_2 = 2T_1 = \frac{2m_1 m_2 g}{2m_1 + 0.5m_2} = \frac{m_1 m_2 g}{m_1 + 0.25m_2} \quad (6)$$

$$U(x) = -x^3 + 2x^2 + 3x$$

(III)

$$F(x) = -\frac{dU(x)}{dx} = -\left[-3x^2 + 4x + 3\right]$$

ככולה שלמה  
 $\frac{dU}{dx}$  של

(8)

$$F(x) = 0 \Rightarrow 3x^2 - 4x - 3 = 0$$

$$x_{1,2} = \frac{4 \pm \sqrt{52}}{6} = \begin{cases} 1.87 \\ -0.535 \end{cases}$$

(9) נקודות שוויון-משקל יציב הן נק' מ'נין  $U(x)$  כל  
 כלומר הנקודות שבהן  $\frac{d^2U}{dx^2} > 0$

$$\frac{d^2U}{dx^2} = \frac{d}{dx} \left[ \frac{dU}{dx} \right] = -6x + 4 \begin{cases} > 0 & x = -0.535 \\ < 0 & x = 1.87 \end{cases}$$

$x = -0.535$  הנקודה יציב שוויון משקל

$$E(x=1) = U(x=1) + K(x=1) = 5.5 \text{ J} \quad (10)$$

כוחות + קינטיק

$$K = 5.5 - U(x=1) = 5.5 - [1 + 2 + 3] = 1.5 \text{ J}$$

$$J = \int_0^{3 \cdot 10^{-3}} F dt = \left[ \frac{1}{2} \cdot 6 \cdot 10^6 \cdot t^2 - \frac{1}{3} \cdot 2 \cdot 10^9 \cdot t^3 \right]_0^{3 \cdot 10^{-3}} = \frac{1}{3} \cdot 27 - 18 = 9 \text{ Ns} \quad (11) \quad \text{IV}$$

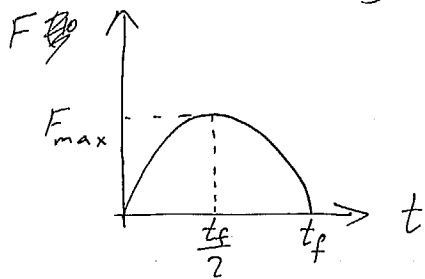
$$\bar{F} = \frac{J}{\Delta t} = \frac{9}{3 \cdot 10^{-3}} = 3 \cdot 10^3 \text{ N} \quad : \text{כוח ממוצע} \quad (12)$$

$$\frac{dF}{dt} \Big|_{t_{\max}} = 0 \Rightarrow 6 \cdot 10^6 - 4 \cdot 10^9 t = 0 \quad : \text{זמן מ'קס} \quad (13)$$

$$t_{\max} = 1.5 \cdot 10^{-3} \text{ s}$$

$$F_{\max} = F(t_{\max}) = (6 \cdot 10^6 \cdot 1.5 \cdot 10^{-3} - 2 \cdot 10^9 \cdot (1.5)^2 \cdot 10^{-6}) = 4.5 \cdot 10^3 \text{ N}$$

גם פתרון באמצעות הכלל הפונקציה = פירוקה הפוכה

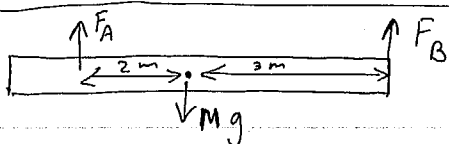


והיטב המקימות לפי מחצית שטח התנועה הוא פתרון נכון.

(14) מהירות הכדור בסופית:  $J = \Delta p = m(v_f - v_i)$

$v_i = 0$

$v_f = \frac{J}{m} = \frac{9}{0.45} = 20 \text{ m/s}$



(V)

(15) המוט אופקי כל הזמן ומהירותו קבועה = מצב של שיו משק!

$\sum F = F_A + F_B - Mg = 0 \Rightarrow F_A + F_B = Mg$

\* בחירת כיוון למרכז (מוקד לבחור אותה!)  $\sum \tau = 3 \cdot F_B - 2 \cdot F_A = 0$

$F_A = \frac{3}{2} F_B$ ,  $F_B + \frac{3}{2} F_B = \frac{5}{2} F_B = Mg$

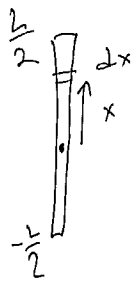
שמו לב שכל שחזיקים רחוק יותר, מפעילים כוח קטן יותר!!!

$$\begin{cases} F_B = \frac{2}{5} Mg = 118 \text{ N} \\ F_A = \frac{3}{5} Mg = 172 \text{ N} \end{cases}$$

התנועה אעבודתו חיובית!  $W_A = \int F_A dx = F_A \cdot 1_m = 172 \text{ J}$  (16)

כיוון התנועה  $W_{Mg} = -(Mg) \cdot 1_m = -294 \text{ J}$  (17)

(18) מומנט התמך של מוט סביב מרכזו:



$$dm = \lambda \cdot dx = \frac{M}{L} dx$$

$$I = \int x^2 dm = \int_{-L/2}^{L/2} \frac{M}{L} x^2 dx = \frac{M}{L} \cdot \frac{x^3}{3} \Big|_{-L/2}^{L/2} =$$

$$= \frac{M}{L} \cdot \left[ \frac{L^3}{24} + \frac{L^3}{24} \right] = \frac{ML^2}{12}$$

שימו לב שיצוץ הקטטה הנכונה באמרה  
לעזור עם לפס זרוע נכון את האינטגרל כך  
לא בוקר מהצורה לעם נכון!

(19) גזלים נמחים במערכת: אנליזה - כי נתון שהתנע נשמר אנטיג

תנע קווי - כי אין כוחות חיצוניים  
תנע זוויתי - כי אין מומנטים חיצוניים

(20) צרם שהחלקיק יצור לעבר ההתנגשות:

(1)  $m v = M v_{cm}$  : שימור תנע קווי:

(2)  $m v d = I_{cm} \omega = \frac{ML^2}{12} \cdot \omega$  : שימור תנע זוויתי:

(3)  $\frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} M v_{cm}^2 + \frac{1}{2} I \omega^2$  : שימור אנרגיה:

$v_{cm} = \frac{m}{M} v$  : נהל משוואה (1)

$\omega = \frac{m d \cdot v}{I}$  : (2) //

ורכיב ב - (3) :  $\frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} M \left(\frac{m}{M}\right)^2 v^2 + \frac{1}{2} I \left(\frac{m d}{I}\right)^2 v^2$

$$m = \frac{m^2}{M} + \frac{m^2 d^2}{I} = m^2 \left( \frac{1}{M} + \frac{12 d^2}{ML^2} \right)$$

$$m = \frac{ML^2}{L^2 + 12 d^2}$$

טעם נכונה: כשאלה זו אסור להשתמש ב-  $v_{cm} = R\omega$  כי אין עזרה